

# Pérégrinations Quantiques

Baptiste Morisse  
(sous la direction de Yves Meyer et de Thierry Paul)

Soutenance de Stage - 24 Juin 2010

# Plan

- 1 États cohérents
- 2 Dynamique des états cohérents
- 3 Évolution à temps longs

# Naissance des états cohérents

## Inégalités de Heisenberg

On pose

$$\Delta_{\psi} A = \sqrt{\langle \psi, A^2 \psi \rangle - \langle \psi, A \psi \rangle^2}$$

Alors

$$\Delta_{\psi} A \Delta_{\psi} B \geq \frac{1}{2} |\langle \psi, [A, B] \psi \rangle|$$

## États cohérents

Les états cohérents saturent les inégalités de Heisenberg, pour  $A = -i \frac{\partial}{\partial x}$  et  $B = x$ .

$$\psi_{q,p} = \hbar^{-1/4} \exp\left(-\frac{(x-q)^2}{2\hbar}\right) e^{ipx/\hbar}$$

# Importance des états cohérents

- Ils forment une sous-variété indicée par le couple classique  $(q, p)$ .
- Ils forment un ensemble (sur)complet.
- La dynamique des états cohérents suffit pour exprimer la dynamique de tout autre état.

## Extension des états cohérents

Pour  $a$  dans  $\mathcal{S}(\mathbb{R})$ , unitaire pour la norme  $L^2$ , on pose

$$\psi_{q,p}^a(x) = \hbar^{-1/4} a\left(\frac{x-q}{\sqrt{\hbar}}\right) e^{ipx/\hbar}$$

# Équation de Schrödinger

L'hamiltonien  $H$  s'écrit  $H = -\hbar^2 \Delta + V$ . On pose certaines conditions sur  $V$ . L'équation s'écrit:

$$\begin{cases} i\hbar \partial_t \psi^t &= H \psi^t \\ \psi^0 &= \psi_{q,p}^a \end{cases}$$

# Approximation par les états cohérents

Il existe  $a^t$ ,  $p(t)$ ,  $q(t)$  et  $l(t)$  tels que

$$\|\psi^t - \psi_{q(t), p(t)}^{a^t} e^{il(t)/\hbar}\|_2 \leq C(t)\hbar^{1/2}$$

## Précisions

- Dynamique classique des indices:

$$\begin{cases} \dot{q} &= 2p \\ \dot{p} &= -V'(q) \end{cases}$$

- $I$  est le lagrangien classique du système:

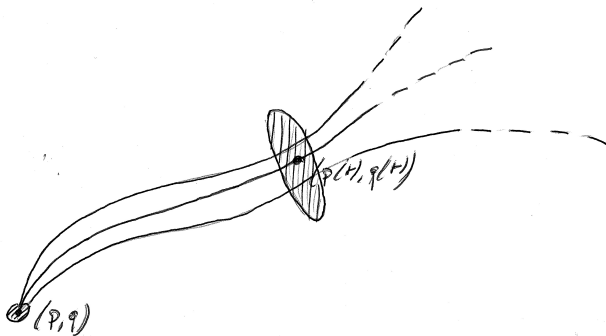
$$\dot{I}(t) = \dot{q}(t)p(t) - p^2(t) - V(q(t))$$

- $a^t$  vérifie l'équation différentielle:

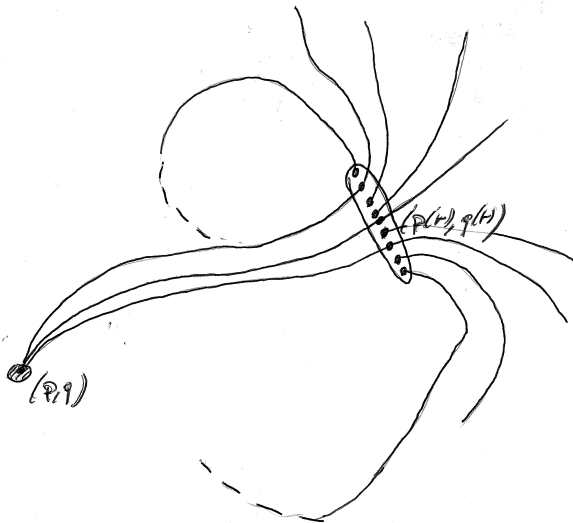
$$i\dot{a}^t = -\frac{\partial^2}{\partial x^2} a^t + \frac{1}{2}V''(q(t))x^2 a^t = H^2 a^t$$



# On met en images !



# Principe de Huyghens-Fresnel



## Erreur de l'approximation

L'erreur  $C(t)$  vaut, sous certaines conditions:

$$C(t) = t M \int_0^t f(s) ds$$

avec

$$f(t) = \|x^3 a^t\|_2 = \|x^3 e^{-itH^2} a\|_2$$

$$\|e^{itH^2} x^3 e^{-itH^2} a\|_2$$

$$\left\| \left( \phi^t \left( x, -i \frac{\partial}{\partial x} \right) \right)^3 a \right\|_2$$

## Flot linéarisé et évolution à temps long

$$\begin{cases} \dot{q} = 2p \\ \dot{p} = -V'(q) \end{cases} \longrightarrow \text{flot classique } \varphi^t$$

$$i\hbar a^t = H^2 a^t \longrightarrow \text{symbole } \hbar^2 \longrightarrow \text{flot classique } \phi^t \text{ linéaire}$$

# Flot linéarisé et évolution à temps long

$$\begin{cases} \dot{q} = 2p \\ \dot{p} = -V'(q) \end{cases} \longrightarrow \text{flot classique } \varphi^t$$

linéarisation du flot



$$i\hbar a^t = H^2 a^t \longrightarrow \text{symbole } \hbar^2 \longrightarrow \text{flot classique } \phi^t \text{ linéaire}$$

## Échelles de temps

Flot elliptique

$$\begin{pmatrix} \cos(t) & \sin(t) \\ -\sin(t) & \cos(t) \end{pmatrix}$$

Temps limite:  $T_1 \sim C_1 \hbar^{-1/2+\epsilon}$

Flot hyperbolique

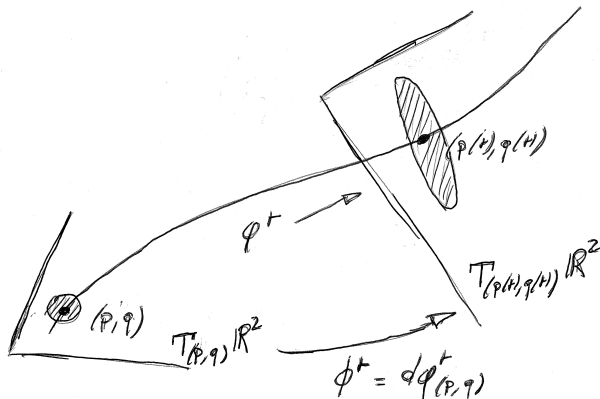
$$\begin{pmatrix} e^{-t} & 0 \\ 0 & e^t \end{pmatrix}$$

Temps limite:  $T_2 \sim (1/6 - \epsilon) C_2 \ln \hbar^{-1}$

Flot parabolique

$$\begin{pmatrix} 1 & t \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

# Récapitulatif



La Fin !

MERCI DE VOTRE ATTENTION !